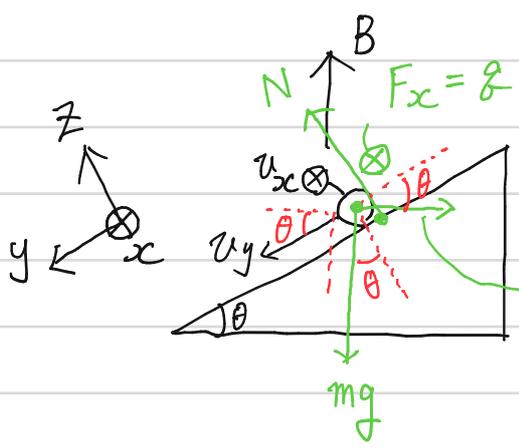


※ F_x は u_y によるローレンツ力
 F_y は u_x によるローレンツ力.

(ア)(イ)

① 視点で"ローレンツ力"を書いてみる.



$F_x = \gamma u_y \cos \theta \cdot B$ ($u_y \cos \theta$ によるローレンツ力)

※ $u_y \sin \theta$ は B と平行な成分なのでローレンツ力は発生しない

$F_y = \gamma u_x B$ (u_x によるローレンツ力)

x 方向の運動方程式は

$$m a_x = \gamma u_y \cos \theta \cdot B = \gamma u_y B \cos \theta \quad \text{# (ア)}$$

y 方向の運動方程式は

$$m a_y = m g \sin \theta - \gamma u_x B \cos \theta \quad \text{# (イ)}$$

(z 方向はつりあう)

$$N = m g \cos \theta + \gamma u_x B \sin \theta$$

※ 付属の解説では u ではなく、 B を分解して、 u と B を直交させています。どちらでもよいです。考えやすい方で考えましょう

304 続き

(ウ)

$a_y = 0$ とするときの u_0 を考える。

(ロ) 式 $ma_y = mg \sin \theta - \mu_x B \cos \theta$ より

$$0 = mg \sin \theta - \mu_0 B \cos \theta$$

$$\therefore \mu_0 = \frac{mg \sin \theta}{\mu B \cos \theta} \quad \# (ウ)$$

(エ)(オ)

- ・ 観測者が等速運動しているから、観測者の加速度は 0。よって慣性力は 0 といえ、はたらく力は (ア)(イ) のときと変わらないのである。

よって $a_x' = a_x$, $a_y' = a_y$ と考えるのだ。

- ・ ローレンツ力の大きさは地面から見た速度で考えるものであり、 μ の u に u_x' と u_y' を代入するのは誤りである。

相対速度の式 $u_x' = u_x - u_0$ より

$$u_x = u_x' + u_0$$

同様に u_y を u_y' で示すと、 $u_y' = u_y - 0$ より

$$u_y = u_y'$$

と考える

これを μ の u に代入したとローレンツ力と考える

\Rightarrow (ア) 式 $ma_x = a_x'$, $u_y = u_y'$ を代入して

$$ma_x' = \mu u_y' B \cos \theta \quad \# (エ)$$

(イ) 式 $ma_y = a_y'$, $u_x = u_x' + u_0$ を代入して

$$ma_y' = mg \sin \theta - \mu (u_x' + u_0) B \cos \theta$$

$$= mg \sin \theta - \mu \left(u_x' + \frac{mg \sin \theta}{\mu B \cos \theta} \right) B \cos \theta$$

$$= - \mu u_x' B \cos \theta \quad \# (オ)$$

304 続き

(カ)

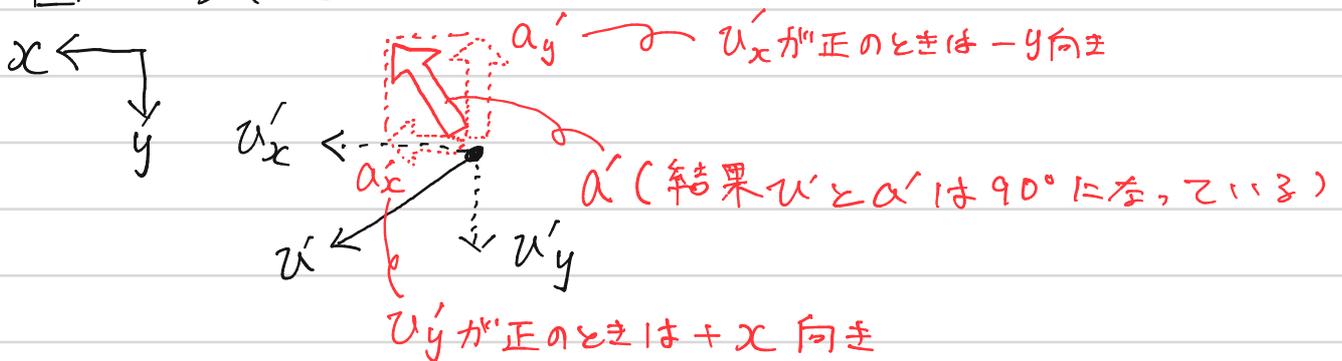
説明にある『円運動する物体の運動方程式と同じ』について考える。

$$\begin{cases} \text{(エ)} \quad m a_x' = \varepsilon v_y' B \cos \theta \\ \text{(カ)} \quad m a_y' = -\varepsilon v_x' B \cos \theta \end{cases}$$

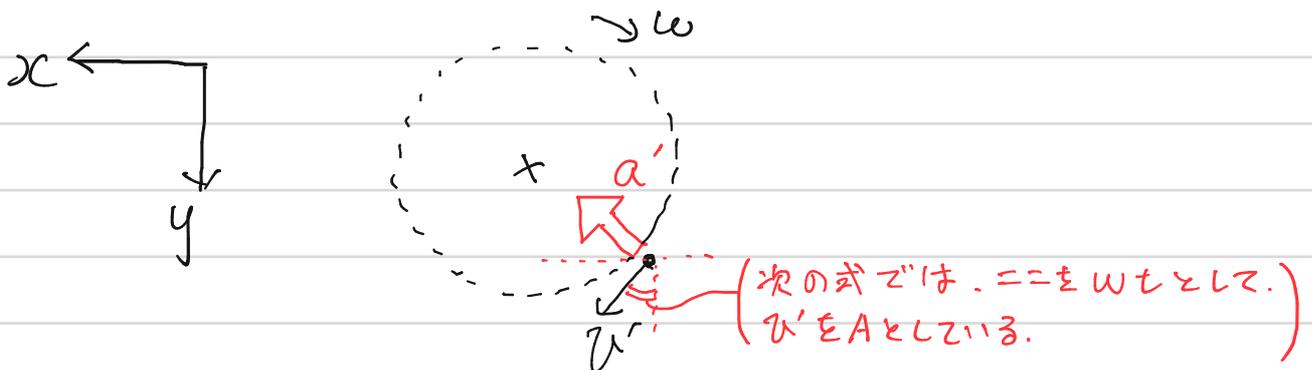
速度と加速度が90°

円運動の特徴

図で考えると



円軌道を考えて、 α' の向きが円の中心向きなので、下図のようにかける。



さて、 $v_x' = A \sin \omega t$, $v_y' = A \cos \omega t$ とすると、

a_x' と a_y' は それらを微分して

$$a_x' = A \omega \cos \omega t \quad , \quad a_y' = -A \omega \sin \omega t$$

となり、(エ)式に代入すると、

$$m \cdot A \omega \cos \omega t = \varepsilon \cdot A \cos \omega t \cdot B \cos \theta$$

$$\therefore \omega = \frac{\varepsilon B \cos \theta}{m}$$

(カ)

304 続き

※ (カ) 補足.

今回の場合. $t=0$ で" $v'_y = 0$ なので"

$v'_x = A \cos \omega t$, $v'_y = A \sin \omega t$
と"おいた方が"よいのでは?"と"感じる."

(キ)

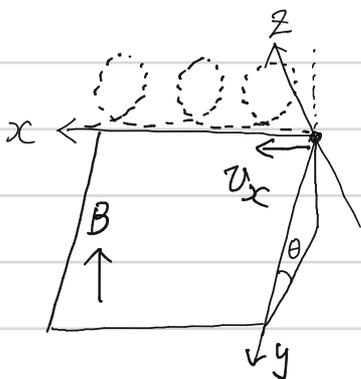
円運動の速さが v_0 . 角速度が ω なので.

$v = r\omega$ より

$$r = \frac{v}{\omega} = \frac{v_0}{\frac{gB \cos \theta}{m}}$$

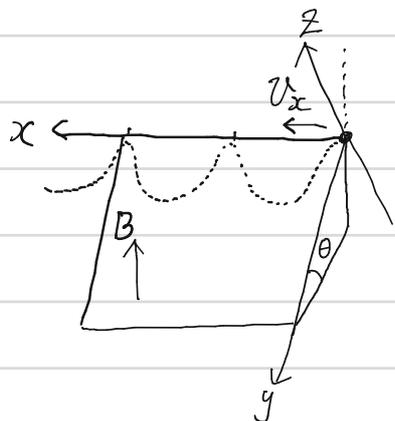
$$= \frac{m v_0}{gB \cos \theta} \quad \# (キ)$$

※ 実際の軌道を書いてみると



二点を感じに存る.

円を描きながら、図の左へ
スライドしていく。



※ 上図は $v'_x > 0$ のときの軌道.

$v'_x < 0$ のときは円軌道の
上端からスタートと存るので
下図のような感じに存る.

円運動の速さより、大きい速さで
スライドしていくので、円の形が
目に見えない。